

# **ЗАГРУЗЧИК U-BOOT ДЛЯ 1892ВМ14Я. РУКОВОДСТВО ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ**

**Версия v2.4  
10.08.2017**

## ОГЛАВЛЕНИЕ

<b>1</b>	<b>О документе</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Назначение и основные возможности загрузчика</b>	<b>4</b>
<b>3</b>	<b>Краткое описание исходных кодов загрузчика</b>	<b>5</b>
<b>4</b>	<b>Параметры конфигурации загрузчика</b>	<b>6</b>
<b>5</b>	<b>Особенности работы загрузчика</b>	<b>7</b>
5.1	Переменные окружения загрузчика . . . . .	8
5.2	Режим загрузки Linux с SD/MMC-карты . . . . .	9
5.3	Режим загрузки Linux по TFTP . . . . .	10
5.4	Режим монитора . . . . .	11
<b>6</b>	<b>Сборка загрузчика</b>	<b>13</b>
<b>7</b>	<b>Образ загрузчика</b>	<b>14</b>
<b>8</b>	<b>Расположение загрузчика в памяти</b>	<b>15</b>

## 1. О ДОКУМЕНТЕ

Данный документ описывает особенности работы загрузчика U-Boot v2017.07.0.1 для следующих модулей на базе СнК 1892ВМ14Я (далее МСom-02):

- Салют-ЭЛ24Д1 r1.3;
- Салют-ЭЛ24Д1 r1.4;
- Салют-ЭЛ24Д1 r1.5;
- Салют-ЭЛ24Д2 r1.1;
- Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1 r1.1.

## 2. НАЗНАЧЕНИЕ И ОСНОВНЫЕ ВОЗМОЖНОСТИ ЗАГРУЗЧИКА

Основное назначение загрузчика:

- начальная инициализация аппаратуры;
- загрузка Device Tree Blob (DTB) из SPI флеш-памяти или с SD/MMC-карты;
- загрузка образа Linux с SD/MMC-карты;
- загрузка образа Linux по TFTP;
- загрузка baremetal приложений с SD/MMC-карты.

Загрузчик обеспечивает следующие основные возможности:

- передача параметров запуска Linux;
- инициализация контроллеров памяти DDR;
- загрузка и редактирование DTB;
- переменные окружения;
- терминал UART;
- режим монитора по терминалу UART;
- поддержка сторожевого таймера;
- поддержка GPIO;
- команды доступа к памяти;
- подсистема MMC;
- подсистема SPI флеш-памяти;
- поддержка Ethernet;
- поддержка файловых систем.

Загрузчик реализует обходы для следующих ограничений согласно документу “Микро-схема интегральная 1892ВМ14Я. Перечень выявленных ограничений”:

- #867;
- #971;
- #972;
- #1160;
- #1969;
- #3346.

### 3. КРАТКОЕ ОПИСАНИЕ ИСХОДНЫХ КОДОВ ЗАГРУЗЧИКА

Исходные коды основаны на U-Boot v2017.07<sup>1</sup>.

Имена файлов и директорий указаны относительно корневой директории исходных кодов загрузчика.

Описание общей структуры исходных кодов доступно в файле README.

Список файлов для поддержки модулей на базе MCom-02:

- Файлы начальной инициализации:
  - arch/arm/cpu/armv7/mcom/\*.c
  - arch/arm/cpu/armv7/mcom/\*.S
  - arch/arm/include/asm/arch-mcom/\*.h
  - board/elvees/common/\*.c
  - board/elvees/salute/\*.c
  - board/elvees/salute-pm/\*.c
- Файлы Device Tree Source (DTS):
  - arch/arm/dts/mcom\*.dts
  - arch/arm/dts/mcom\*.dtsi
- Файлы конфигурации Kconfig:
  - arch/arm/cpu/armv7/mcom/Kconfig
  - board/elvees/Kconfig
  - board/elvees/salute/Kconfig
  - board/elvees/salute-pm/Kconfig
  - configs/salute\_defconfig
  - configs/salutepm\_defconfig
- Файлы конфигурации для поддерживаемых модулей:
  - include/configs/mcom.h

---

<sup>1</sup> <http://git.denx.de/?p=u-boot.git;a=commit;h=v2017.07>

## 4. ПАРАМЕТРЫ КОНФИГУРАЦИИ ЗАГРУЗЧИКА

Подробное описание параметров конфигурации загрузчика содержится в файле README.

Дополнительные параметры конфигурации для модулей на базе MCom-02:

- **DDR\_CALIBRATION**  
Включение режима калибровки памяти DDR.  
Значение по умолчанию: не задано.
- **DDR\_CALIBRATION\_DDRMC\_ID**  
Номер контроллера DDR для режима калибровки.  
Значение по умолчанию: 0.
- **HW\_WATCHDOG**  
Включение аппаратного сторожевого таймера.  
Значение по умолчанию: не задано.

## 5. ОСОБЕННОСТИ РАБОТЫ ЗАГРУЗЧИКА

Загрузка U-Boot происходит в два этапа:

- в режиме загрузки из SPI флеш-памяти или с SD/MMC-карты первичный загрузчик BootROM копирует U-Boot Secondary Program Loader (U-Boot SPL) во внутреннюю память RAM и передает ему управление;
- U-Boot SPL копирует основной загрузчик (U-Boot) из SPI флеш-памяти или с SD/MMC-карты в память DDR и передает ему управление.

Устройство для загрузки U-Boot SPL и U-Boot определяется значением регистра BOOT контроллера SMCTR СнК 1892ВМ14Я.

Основные функции U-Boot SPL:

- минимальная начальная настройка аппаратуры (см. функцию `board_init_f()` в файле `arch/arm/cpu/armv7/mcom/board.c`):
  - останов ядра CPU1;
  - выключение DDR retention (ограничение #1160);
  - запись адреса функции холодного сброса BootROM в регистр ALWAYS\_MISC0;
  - включение сторожевого таймера, если задано конфигурацией;
  - включение отображения загрузочных областей по умолчанию (ограничение #971);
  - включение конфигурации по умолчанию для коммутатора Accelerator Coherency Port (ограничение #972);
  - настройка APLL, CPLL и SPLL;
  - настройка терминала UART0;
  - настройка контроллеров памяти DDR0 и DDR1;
  - установка параметров `t_rfc_min` и `t_ras_min` для памяти DDR (ограничение #1969);
  - настройка контроллеров SDMMC0 и SDMMC1 (включение резисторных подтяжек и т.д.);
- загрузка U-Boot (см. функцию `board_init_r()` в файле `common/spl/spl.c`):
  - загрузка драйвера GPIO;
  - загрузка драйвера SPI для контроллера SPI0;
  - загрузка драйвера SPI флеш-памяти;
  - загрузка драйвера контроллеров SDMMC;
  - копирование из SPI флеш-памяти или с SD/MMC-карты в память DDR основного загрузчика;
  - передача управления основному загрузчику.

Параметры настройки аппаратуры для драйверов устройств определяются файлом DTS, соответствующим типу модуля (указывается при сборке).

Основной загрузчик обеспечивает следующие режимы работы:

- режим загрузки Linux с SD/MMC-карты;
- режим загрузки Linux по TFTP;
- режим монитора.

## 5.1 Переменные окружения загрузчика

Загрузчик поддерживает возможность настройки через переменные окружения.

Во время запуска загрузчик выполняет поиск переменных окружения, сохраненных в SPI флеш-памяти:

- при успешном обнаружении устанавливаются переменные окружения, сохраненные в SPI флеш-памяти;
- в случае ошибки устанавливаются переменные окружения, заданные по умолчанию.

Переменные окружения загрузчика, заданные по умолчанию (см. файл `include/configs/mcom.h`):

### **bootfile**

Имя файла, содержащего образ Linux для загрузки.

Значение по умолчанию: `zImage`.

### **loadaddr**

Адрес буфера для копирования образа Linux с SD/MMC-карты.

Значение по умолчанию: `0x40000000`.

### **bootm\_low**

Нижняя граница области памяти, используемой для загрузки Linux.

Значение по умолчанию: не задано.

### **bootm\_size**

Размер области памяти, используемой для загрузки Linux.

Значение по умолчанию: `0x10000000`.

### **stdin, stdout, stderr**

Имена стандартных устройств ввода/вывода, используемых загрузчиком.

Значение по умолчанию: `serial`.

### **ddrctl\_cmd**

Команда управления контроллерами DDR.

Значение по умолчанию: `disable`.

### **ddrctl\_cid**

Номер контроллера DDR для команды `ddrctl_cmd`.

Значение по умолчанию: `1`.



**bootenv**

Имя файла переменных окружения, импортируемых загрузчиком.

Значение по умолчанию: `u-boot.env`.

**bootenvcmd**

Дополнительная команда, выполняемая перед загрузкой Linux.

Значение по умолчанию: не задано.

**console**

Имя и параметры устройства Linux, используемого в качестве консоли.

Значение по умолчанию: `ttyS0,115200`.

**cmdline**

Дополнительные параметры загрузки Linux.

Значение по умолчанию: не задано.

**mmcdev**

Номер контроллера SD/MMC, используемого для загрузки Linux и импортирования переменных окружения.

Значение по умолчанию: `0`.

**mmcbootpart**

Номер раздела SD/MMC-карты, используемого для загрузки Linux и импортирования переменных окружения.

Значение по умолчанию: `1`.

**mmcrootpart**

Номер раздела SD/MMC-карты, содержащего корневую файловую систему.

Значение по умолчанию: `2`.

**mmcargs**

Дополнительные параметры загрузки Linux для режима загрузки с SD/MMC-карты.

Значение по умолчанию: `setenv bootargs console=${console} root=/dev/mmcblk${mmcdev}p${mmcrootpart} rootfstype=${mmcrootfstype} rw rootwait ${cmdline}`.

**mmcrootfstype**

Тип корневой файловой системы Linux для режима загрузки с SD/MMC-карты.

Значение по умолчанию: `ext4`.

В режиме монитора доступны функции управления переменными окружения.

Описание некоторых переменных окружения содержится в файле README.

## 5.2 Режим загрузки Linux с SD/MMC-карты

Последовательность действий, выполняемых в режиме загрузки Linux с SD/MMC-карты, задана командой загрузки `bootcmd`, определенной в конфигурации загрузчика (см. файл `include/configs/mcom.h`):

- выключение контроллера DDR, заданного переменной `ddrctl_cid`, если значение переменной `ddrctl_cmd` установлено в `disable` (по умолчанию выключается контроллер DDR1);
- импортирование переменных окружения из файла, заданного переменной `bootenv`;
- выполнение дополнительных команд, заданных переменной `bootenvcmd`;
- чтение образа Linux из файла, заданного переменной `bootfile`, в память по адресу, заданному переменной `loadaddr`;
- запуск образа Linux по адресу, заданному переменной `loadaddr`.

Загрузчик передает Linux соответствующий типу модуля DTB, который входит в состав образа U-Boot.

Загрузочный раздел должен соответствовать следующим требованиям:

- быть основным (первичным);
- иметь файловую систему FAT;
- содержать в корневой директории файл образа Linux.

Номер контроллера SDMMC для загрузки и параметры запуска Linux задаются переменными окружения загрузчика.

### 5.3 Режим загрузки Linux по TFTP

Для поддержки режима загрузки Linux по TFTP должны быть включены следующие возможности в конфигурации загрузчика:

- *Command line interface* → *Network commands* → *bootp, tftpboot*
- *Device Drivers* → *Enable Driver Model for Ethernet drivers*
- *Device Drivers* → *Network device support* → *Arasan Gigabit Ethernet MAC support*
- *Networking support* → *Random ethaddr if unset*

Включение режима загрузки Linux по TFTP выполняется установкой переменных окружения загрузчика.

Например, для загрузки Linux по TFTP с использованием файловой системы, расположенной на SD/MMC-карте, необходимо выполнить следующие действия в мониторе загрузчика:

- Установить IP-адрес модуля:

```
setenv ipaddr <ip_address>
```

- Установить IP-адрес TFTP-сервера:

```
setenv serverip <server_ip_address>
```

- Задать параметры запуска Linux:

```
setenv bootargs 'console=ttyS0,115200 root=/dev/mmcblk0p2 rootfstype=ext4 rw  
↵rootwait'
```

- Задать команду загрузки Linux:

```
setenv bootcmd 'tftpboot; bootz ${loadaddr} - ${fdtcontroladdr}'
```

## 5.4 Режим монитора

После запуска загрузчик в течение 2 секунд ожидает от пользователя ввода любого символа через терминал UART0 для перехода в режим монитора.

Некоторые команды, поддерживаемые монитором загрузчика:

- `base` — установка смещения для команд обращения к памяти;
- `bdinfo` — печать информации о модуле;
- `bootd` — выполнение команды загрузки по умолчанию;
- `bootelf` — загрузка образа ELF из памяти;
- `bootm` — загрузка образа приложения из памяти;
- `bootz` — загрузка образа zImage из памяти;
- `cmp` — сравнение содержимого памяти;
- `coninfo` — печать информации о консольных устройствах;
- `cp` — копирование содержимого памяти;
- `crc32` — вычисление контрольной суммы;
- `dm` — печать информации о драйверах устройств;
- `echo` — печать аргументов;
- `editenv` — редактирование переменных окружения;
- `env` — управление переменными окружения;
- `fdt` — управление Flattened Device Tree (FDT);
- `go` — запуск приложения по указанному адресу;
- `help` — печать справки и полного списка команд монитора;
- `iminfo` — печать информации об образе приложения;
- `load` — загрузка файла из файловой системы;
- `loadb` — загрузка файла через терминал по протоколу Kermit;
- `loads` — загрузка файла в формате S-Record через терминал;
- `loadx` — загрузка файла через терминал по протоколу XMODEM;
- `loady` — загрузка файла через терминал по протоколу YMODEM;
- `loop` — бесконечный цикл по диапазону адресов;
- `md` — отображение содержимого памяти;
- `meminfo` — отображение информации о памяти;
- `mm` — изменение содержимого памяти с автоматическим увеличением адреса;
- `mmc` — функции для работы с подсистемой MMC;

- `mmcinfo` — отображение информации о MMC;
- `mw` — заполнение памяти;
- `pm` — изменение содержимого памяти по постоянному адресу;
- `printenv` — печать переменных окружения;
- `run` — выполнение команд из указанной переменной окружения;
- `save` — сохранение файла в файловой системе;
- `saveenv` — сохранение переменных окружения;
- `setenv` — установка переменных окружения;
- `sf` — функции для работы с подсистемой SPI флеш-памяти;
- `version` — печать версий монитора, компилятора и компоновщика.

Дополнительные команды монитора для модулей на базе MCom-02:

- `ddrctl disable <0|1>`

Выключение контроллеров памяти DDR. Команда отключает тактовую частоту для указанного контроллера.

Полный список команд доступен по команде монитора `help`.

## 6. СБОРКА ЗАГРУЗЧИКА

Результатом сборки исходных кодов загрузчика является образ `u-boot.mcom`, предназначенный для прошивки SPI флеш-памяти модуля или записи на SD/MMC-карту. Образ доступен в корневой директории загрузчика после завершения сборки.

Для сборки загрузчика на ПЭВМ должно быть установлено следующее программное обеспечение:

- `arm-linux-gnueabi toolchain` для кросс-компиляции;
- `Device Tree Compiler (DTC)`<sup>2</sup> (версии не ниже 1.4.1).

Переменные окружения, влияющие на сборку загрузчика:

- `ARCH` — целевая архитектура;
- `CROSS_COMPILE` — префикс кросс-компилятора;
- `DEVICE_TREE` — имя файла DTS (без расширения) для целевого модуля;
- `PATH` — пути для поиска используемых приложений.

Пример сборки загрузчика с конфигурацией `salute_defconfig` для модуля Салют-ЭЛ24Д1 r1.3:

```
export ARCH=arm
export CROSS_COMPILE=arm-linux-gnueabi-
export DEVICE_TREE=mcom02-salute-el24d1-r1.3
make salute_defconfig
make
```

<sup>2</sup> <https://git.kernel.org/cgit/utils/dtc/dtc.git/?h=v1.4.1>

## 7. ОБРАЗ ЗАГРУЗЧИКА

Образ загрузчика `u-boot.mcom` состоит из образа U-Boot, прикрепленного к образу U-Boot SPL. Образ U-Boot включает DTB для настройки устройств и передачи в Linux.

Образы U-Boot SPL и U-Boot имеют формат `uImage` и создаются приложением `tools/mkimage`, входящим в состав загрузчика.

Для обхода ограничения `#867` в заголовке образа U-Boot SPL значению поля `Target Operating System` присваивается значение U-Boot.

Для обхода ограничения `#3346` размер образа U-Boot SPL выравнивается до ближайшего четного значения.

Схема разбиения образа `u-boot.mcom` представлена в таблице 7.1.

**Таблица 7.1. Схема разбиения образа загрузчика**

Область	Смещение (КБ)	Максимальный размер (КБ)
Образ U-Boot SPL	0	56
Переменные окружения <sup>3</sup>	64	64
Образ U-Boot	128	

<sup>3</sup> Размер и смещение области переменных окружения выровнены на границу сектора SPI флеш-памяти, установленной на модулях на базе MCom-02. При сохранении переменных окружения загрузчик стирает соответствующую область SPI флеш-памяти.

## 8. РАСПОЛОЖЕНИЕ ЗАГРУЗЧИКА В ПАМЯТИ

После запуска загрузчик располагается в верхней области памяти, подключенной к контроллеру DDR0. Свободные области памяти могут использоваться для загрузки Linux и автономных приложений.

Расположение загрузчика в памяти для поддерживаемых модулей на базе MCom-02 показано в таблице 8.1.

**Таблица 8.1. Расположение загрузчика в памяти**

Область	Начальный адрес	Конечный адрес
Свободная память	0x40000000	0x7EFFFFFF
U-Boot <sup>4</sup>	0x7F000000	0x7FFFFFFF
Свободная память	0xA0000000	0xDFFFFFFF

Подробную информацию об использовании памяти загрузчиком можно получить с помощью команды монитора `bdinfo`.

---

<sup>4</sup> Начальный адрес области памяти, используемой загрузчиком, указан для справки и изменяется в зависимости от конфигурации загрузчика.

## АЛФАВИТНЫЙ УКАЗАТЕЛЬ

### В

bootcmd, 9  
bootenv, 10  
bootenvcmd, 10  
bootfile, 10

### D

ddrctl\_cid, 10  
ddrctl\_cmd, 8, 10

### L

loadaddr, 10

### □

переменная окружения

- bootcmd, 9
- bootenv, 8, 10
- bootenvcmd, 9, 10
- bootfile, 8, 10
- bootm\_low, 8
- bootm\_size, 8
- cmdline, 9
- console, 9
- ddrctl\_cid, 8, 10
- ddrctl\_cmd, 8, 10
- loadaddr, 8, 10
- mmcargs, 9
- mmcbootpart, 9
- mmcdev, 9
- mmcrootfstype, 9
- mmcrootpart, 9
- stdin,stdout,stderr, 8