

ДИСТРИБУТИВ ОС GNU/LINUX НА БАЗЕ BUILDROOT ДЛЯ 1892VM14Я. СПИСОК ИЗМЕНЕНИЙ

Версия v3.1

01.11.2019

ОГЛАВЛЕНИЕ

1	О документе	5
2	Изменения в Buildroot v3.1	6
2.1	Основные изменения	6
2.2	Ядро Linux	6
2.3	Загрузчик U-Boot	7
2.4	Система сборки Buildroot, скрипты сборки дистрибутива	8
2.5	Документы	8
3	Изменения в Buildroot v3.0	10
3.1	Основные изменения	10
3.2	Ядро Linux	10
3.3	Загрузчик U-Boot	12
3.4	Система сборки Buildroot, скрипты сборки дистрибутива	12
3.5	Документы	13
4	Изменения в Buildroot v2.10	15
4.1	Основные изменения	15
4.2	Ядро Linux	15
4.3	Загрузчик U-Boot	16
4.4	Система сборки Buildroot, скрипты сборки дистрибутива	17
4.5	Документы	18
5	Изменения в Buildroot v2.9	19
5.1	Основные изменения	19
5.2	Ядро Linux	19
5.3	Загрузчик U-Boot	20
5.4	Система сборки Buildroot, скрипты сборки дистрибутива	21
5.5	Документы	22
6	Изменения в Buildroot v2.8	23
6.1	Основные изменения	23
6.2	Ядро Linux	23
6.3	Загрузчик U-Boot	24
6.4	Пакеты Buildroot, скрипты сборки	25
6.5	Документы	25
6.6	Прочее	26
7	Изменения в Buildroot v2.7	27
7.1	Основные изменения	27
7.2	Ядро Linux	27
7.3	Загрузчик U-Boot	27
7.4	Пакеты Buildroot, скрипты сборки	28

7.5	Документы	28
7.6	Прочее	28
8	Изменения в Buildroot v2.6	29
8.1	Основные изменения	29
8.2	Ядро Linux	29
8.3	Загрузчик U-Boot	29
8.4	Документы	30
8.5	Прочее	30
9	Изменения в Buildroot v2.5	31
9.1	Основные изменения	31
9.2	Ядро Linux	31
9.3	Загрузчик U-Boot	31
9.4	Пакеты Buildroot, скрипты сборки	32
9.5	Документы	32
10	Изменения в Buildroot v2.4	33
10.1	Основные изменения	33
10.2	Ядро Linux	33
10.3	Загрузчик U-Boot	33
10.4	Пакеты Buildroot, скрипты сборки	34
10.5	Документы	34
11	Изменения в Buildroot v2.3	35
11.1	Основные изменения	35
11.2	Ядро Linux	35
11.3	Загрузчик U-Boot	36
11.4	Пакеты Buildroot, скрипты сборки	37
11.5	Документы	37
12	Изменения в Buildroot v2.2	38
12.1	Основные изменения	38
12.2	Ядро Linux	38
12.3	Загрузчик U-Boot	39
12.4	Пакеты Buildroot, скрипты сборки	40
12.5	Документы	40
12.6	Прочие изменения	40
13	Изменения в Buildroot v2.1	41
13.1	Ядро Linux	41
13.2	Загрузчик U-Boot	42
13.3	Buildroot	42
13.4	Документы	42
13.5	Список известных ограничений	42
14	Изменения в Buildroot v2.0	44
14.1	Ядро Linux	44
14.2	Загрузчик U-Boot	45

14.3	Утилита <code>flash-spi.py</code>	46
14.4	Buildroot, скрипт <code>build.sh</code>	46
14.5	Varemetal-приложения	46
14.6	Документы	46

1. О ДОКУМЕНТЕ

Документ описывает основные изменения в дистрибутиве операционной системы GNU/Linux на базе Buildroot для микросхемы 1892BM14Я (MCom-02).

2. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V3.1

2.1 Основные изменения

1. В драйвер *delcore30m* добавлена поддержка SDMA.
2. Добавлены утилиты для тестирования и демонстрации работы драйвера *delcore30m*.
3. В драйвер *elvees-swic* добавлена реализация функции `read()`.
4. Добавлены утилиты для тестирования и демонстрации работы драйвера *elvees-swic*.
5. Повышена скорость передачи по Ethernet с модуля на ПК.
6. В драйвер *arasan-nfc* добавлена поддержка асинхронных режимов работы SDR1-SDR5.
7. В U-Boot добавлено чтение заводских настроек из SPI-флеш.
8. В U-Boot добавлена поддержка загрузки с `extlinux.conf` (схема Distro).

2.2 Ядро Linux

Ядро Linux обновлено до v4.4.189.2. Изменения в ядре Linux по сравнению с v4.4.178.2:

1. Upstream-версия Linux обновлена до v4.4.189.
2. Драйвер *delcore30m*:
 - Удален `ioctl() ELCIOC_PRAM_CONFIG` для изменения границы PRAM/XYRAM. В MCom-02 изменение границы не поддерживается.
 - Исправлена ошибка “Не останавливается DSP при аварийном завершении программы”.
 - Добавлен `ioctl() ELCIOC_SYS_INFO`. Используется для получения информации о количестве ядер и размере XYRAM в DSP-кластере.
 - Добавлен `ioctl() ELCIOC_GET_CAPS`. Используется для идентификации драйвера и версии DSP-ядра.
 - Добавлена поддержка работы с SDMA.
 - Добавлена поддержка профилирования программ, исполняемых на DSP.
3. Драйвер *elvees-swic*:
 - Реализована функция `read()` для приема данных из канала SpaceWire.
 - Добавлен `ioctl() SWICIOC_GET_SPEED`. Используется для получения скорости передачи и приема.
4. Драйвер *arasan-gemac*:

- Скорость передачи по Ethernet с модуля Салют-ЭЛ24ПМ увеличена с 380 Мбит/с до 530 Мбит/с.
 - Добавлена поддержка Jumbo-фреймов размером до 3500 байт.
5. Драйвер *arasan-nfc*:
 - Удален режим ECC 4/512 для страниц 2К, т.к не поддерживается контроллером.
 - Добавлена поддержка асинхронных режимов работы SDR1-SDR5. Для модулей Салют-ЭЛ24* скорость чтения увеличилась в 3 раза, скорость записи увеличилась в 2 раза.
 6. В драйвер *avico* добавлена поддержка кодирования видео с шириной и высотой кадра кратной 2.
 7. В драйвер *vinc* добавлена поддержка входного формата RGB888_1X24 для параллельного интерфейса.
 8. Исправлена ошибка “Не работает ChipSelect через GPIO на SPI1”. Ошибка приводила к невозможности работать с SPI1 из Linux.
 9. Добавлен драйвер микросхемы Toshiba TC358762. Микросхема используется для преобразования данных из формата MIPI DSI в формат параллельного интерфейса.
 10. В драйвер *sdhci-mcom02* добавлена поддержка чтения из DeviceTree задержек между тактовым сигналом и данными на SD-карту (*tap-delay*).
 11. Драйвер *Mali*:
 - Исправлены ошибки “Failed to setup interrupt handlers for MMU” и “Failed to setup interrupt handler for PP”. Ошибки проявлялись не всегда, но при проявлении приводили к сбою в загрузке драйвера. Для обхода ошибок использовался *systemd*-сервис, выполняющий повторную загрузку драйвера в случае сбоя.
 - Исправлена ошибка “Xorg-сервер падает при запуске *glmark2-es2*”.

2.3 Загрузчик U-Boot

Загрузчик обновлён до v2019.01.0.9. Изменения в загрузчике по сравнению с v2019.01.0.4:

1. Добавлена поддержка Distro. Позволяет загружать Linux с использованием файла *extlinux.conf*.
2. Добавлено чтение заводских настроек (MAC-адрес и серийный номер модуля) из SPI-флеш.
3. Включен режим DDR52 на eMMC0 для модулей Салют-ЭЛ24ПМ.
4. В драйвер *sdhci-mcom02* добавлена поддержка чтения из DeviceTree задержек между тактовым сигналом и данными на SD-карту (*tap-delay*).
5. В драйвере *mcom02-nand* удален режим ECC 4/512 для страниц 2К, т.к не поддерживается контроллером.

6. В DeviceTree увеличена частота VPU до 360 МГц.

2.4 Система сборки Buildroot, скрипты сборки дистрибутива

1. Пакет Python2 заменен на Python3. Все Python-утилиты портированы на Python3.
2. Добавлен пакет *libswic* с утилитами для тестирования драйвера *elvees-swic*:
 - *swic-xfer* — утилита для передачи файлов через SpaceWire;
 - *swic-loopback-test.py* — тест драйвера *elvees-swic* в режиме loopback;
 - *spacewire-video-recv.service, spacewire-video-transmit.service* — **systemd-сервисы** для запуска демонстрации передачи видео по SpaceWire.
3. В пакет *delcore30m-tests* добавлены утилиты для демонстрации работы драйвера *delcore30m*:
 - *delcore30m-dspdetector* — захват видео с камеры, детекция движения на DSP, вывод на HDMI-монитор;
 - *delcore30m-inversiondemo* — захват видео с камеры, инвертирование цветов на DSP, вывод на HDMI-монитор.
4. Удален systemd-сервис, выполняющий повторную загрузку драйвера *Mali* в случае сбоя при загрузке. Сервис удален, т.к. ошибки, приводящие к сбоям при загрузке драйвера исправлены.
5. Добавлен пакет *mcom-python-linux-tests*. Пакет содержит различные Python-утилиты для тестирования MCom-02.
6. Пакет *memtester-simple* включен в сборку. Пакет был выключен по ошибке.
7. Выключен пакет *MPlayer*. Это сделано в связи с удалением пакета в новых релизах Buildroot. Во всех демонстрациях и тестах *MPlayer* заменен на *FFmpeg*.
8. Пакет утилит *mcom02-flash-tools* добавлена утилита для прошивки заводских настроек модулей.

2.5 Документы

1. Добавлен документ “Драйвер контроллера SWIC для микросхемы 1892BM14Я. Руководство программиста”.
2. Добавлен документ “Спецификация заводских настроек модулей на базе 1892BM14Я”.
3. Добавлен документ “Драйвер delcore30m. Руководство программиста”.
4. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892BM14Я. Руководство программиста”:
 - Переработана структура документа.
 - Добавлена глава с обзором загрузки.
 - Исправлены неточности формулировок и опечатки.

- Добавлена глава с описанием схем загрузки Linux Distro и Legacy.
 - Добавлена инструкция по настройке U-Boot для загрузки корневой файловой системы из NFS.
 - Актуализированы переменные окружения.
 - Описана обработка заводских настроек.
5. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892BM14Я”:
- Изменена инструкция по тестированию SPI.
 - Во всех инструкциях *MPlayer* заменен на *FFmpeg*.
6. Документ “Инструкция по захвату видео с последовательного сенсора на модулях на базе 1892BM14Я”
- Добавлена инструкция по запуску демонстрации передачи видео по SpaceWire.
 - Добавлена инструкция по запуску демонстраций работы драйвера *delcore30m*.
 - Во всех инструкциях *MPlayer* заменен на *FFmpeg*.
7. Документ “Ядро Linux для 1892BM14Я. Руководство программиста”:
- Обновлено описание поддерживаемых свойств и ограничений драйвера *avico*.
 - Обновлено описание поддерживаемых свойств и ограничений драйвера *arasan-gemas*.

3. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V3.0

3.1 Основные изменения

1. Изменены скрипты сборки дистрибутива. Упрощена сборка образов SD-карты и SPI.
2. В драйвер *avico* добавлена поддержка сжатия нескольких потоков видео.
3. В драйвере *avico* исправлены ошибки зависания и повреждения видео при кодировании.
4. Добавлена базовая версия драйвера *delcore-30m* для DSP-кластера DELcore-30M.
5. Добавлена поддержка прошивки U-Boot и управления переменными окружения U-Boot из ОС модуля.
6. В Linux и U-Boot включен режим HighSpeed для SD и eMMC.
7. Добавлен пакет документации в формате HTML.

3.2 Ядро Linux

Ядро Linux обновлено до v4.4.178.2. Изменения в ядре Linux по сравнению с v4.4.162.5:

1. Upstream-версия Linux обновлена до v4.4.178.
2. Драйвер *avico*:
 - Добавлена поддержка сжатия нескольких потоков видео. Потоки сжимаются с разделением по времени, используется один аппаратный поток сжатия.
 - Добавлена возможность изменения QP без остановки кодирования.
 - Добавлена поддержка контроля V4L2_CID_MPEG_VIDEO_FORCE_KEY_FRAME. Установка контроля позволяет сделать следующий сжимаемый кадр IDR-кадром.
 - Исправлена ошибка “car-enc: Timeout waiting for data”. Ошибка приводила к зависанию при приеме и кодировании видео с видеосенсора.
 - Добавлено включение тактовых частот DSP. Это необходимо, т.к VPU использует XYRAM память, которая тактируется частотами DSP.
 - Добавлена поддержка входа/выхода из режима сна.
 - Добавлено динамическое включение/выключение тактовых частот и домена питания VPU. При отсутствии приложений, использующих драйвер, тактовые частоты и домен питания VPU автоматически выключаются.

- Исправлена ошибка “Артефакты в видео при $QP < 16$ ”. Ошибка приводила к возникновению артефактов в нижней части видеокадра при кодировании видео с высоким качеством.
 - Исправлена ошибка “Alignment exception в модуле avico”. Ошибка возникала иногда при посылке сигнала завершения приложением *car-enc*.
3. Драйвер *dw-apb-gpio*:
- Свойство DTS *skip-gpios* переименовано в *skip-gpio-list*, чтобы избежать предупреждений при компиляции.
 - Исправлена ошибка “Все пины из *skip-gpio-list* переводятся в режим GPIO”. Из описания свойства *skip-gpio-list* следует, что драйвер не должен настраивать пины, перечисленные в свойстве. Вместо этого драйвер переводил все пины в режим GPIO.
4. В драйвер *vout-drm* добавлена возможность импорта *dma-buf* дескрипторов. Это позволяет реализовать передачу видеокадров во фреймбуфер без копирования.
5. Драйвер *elvees-swic*:
- Реализован ioctl *SWICIOC_SET_MTU*. ioctl позволяет установить размера пакета передаваемых данных.
 - Реализована функция *write()* для передачи данных через канал SpaceWire.
6. Исправлена ошибка в драйвере RTC *ds1307*. Ошибка приводила к таймауту при считывании времени с RTC с помощью утилиты *hwclock*.
7. Добавлена базовая версия драйвера *delcore-30m* для DSP-кластера DELcore-30M. Базовая версия позволяет запускать код на DSP-кластере, но не поддерживает работу с SDMA.
8. Отключена сборка драйвера DSP-кластера *uio-delcore30m*.
9. Драйвер *sdhci-mcom02*:
- Задержка между тактовым сигналом и данными на SD-карту для режима High-Speed (HS) установлена в максимальное значение (15). Это необходимо для корректной работы SD в режиме HS.
 - Включен режим HS для SD и eMMC.
 - Исправлена ошибка “Низкая частота SDIO Wi-Fi AP6212 на Салют-ЭЛ24ОМ”. Ошибка приводила к низкой скорости передачи (~ 1 Мб/с) по Wi-Fi на модулях Салют-ЭЛ24ОМ1. Скорость передачи по Wi-Fi увеличилась до 10-15 Мб/с.
10. Исправлена ошибка “SPI: Не изменяется делитель частоты при обращении к разным устройствам”. Ошибка приводила к сбоям при чтении данных по SPI, если на SPI-шине есть несколько устройств с различным *baudrate*.
11. В драйвере *arasan-gemac* исправлена ошибка “GEMAC: Превышена частота MDC”. Ошибка возникала из-за установки некорректного делителя для тактовой частоты MDC и могла приводить к ошибкам чтения/записи данных по MDIO.

3.3 Загрузчик U-Boot

Загрузчик обновлён до v2019.01.0.4. Изменения в загрузчике по сравнению с v2017.07.0.19:

1. Upstream-версия U-Boot обновлена до v2019.01.
2. Исправлена ошибка “Не работает загрузка Linux с NAND на Салют-ЭЛ24Д1”.
3. Добавлена возможность фиксации MAC-адреса для модуля. MAC-адрес сохраняется в SPI-памяти в переменной `ethaddr` и автоматически передается Linux через Device Tree при загрузке.
4. Добавлена утилита `mcom02-fw-update`. Утилита позволяет прошивать образ загрузчика в SPI-память из Linux.
5. Исправлена ошибка “DWC2 не может обнаружить USB Storage при повторном сканировании”. Ошибка возникала при выполнении команд `usb start`, `usb reset` и приводила к остановке работы USB в U-Boot.
6. Исправлена ошибка “SD/MMC: U-Boot включает режим HS независимо от состояния регистра `capabilities`”. Ошибка приводила к включению режима HS в U-Boot, даже если режим был запрещен в регистре `Capabilities` SD/MMC контроллера.
7. Включены команды `icache` и `dcache` по включению/выключению L1-кэша.
8. Включен режим HS для SD и eMMC.
9. Исправлена ошибка “При включении `CONFIG_DM_DEVICE_REMOVE` перестает работать запись в SPI flash”.
10. Изменения в Device Tree:
 - Увеличена частота VPU до 312 МГц.
 - Обновлено описание DSP-кластера.
 - Увеличена частота DSP до 672 МГц.
 - Увеличена частота GPU до 336 МГц.
 - Добавлено описание домена питания VPU.
 - Актуализированы значения CPLL для всех модулей.

3.4 Система сборки Buildroot, скрипты сборки дистрибутива

1. Выполнен рефакторинг скриптов сборки дистрибутива:
 - Для создания образа SD-карты используется стандартная утилита `genimage`. В отличие от использованной ранее `mkfs genimage` не требует `sudo` для создания образов.
 - Упрощена процедура сборки/пересборки образа SD-карты. Для этого на верхний уровень добавлен `Makefile`, позволяющий прозрачно вызывать цели системы сборки Buildroot.

- Упрощена процедура сборки/пересборки образа SPI. Для этого файл `build.sh` заменен на `Makefile.uboot`, позволяющий собирать образ SPI для конкретного модуля.
 - Упрощена структура директорий. Содержимое директории `buildroot-script` перенесено на уровень выше. Директория удалена.
 - Baremetal-тесты и baremetal-тулчейн вынесены в отдельный компонент и больше не распространяются в составе Buildroot.
2. Цели сборки образа SD-карты в контейнере `docker` перенесены в `Makefile.docker`.
 3. Для поддержки прошивки U-Boot из ОС модуля:
 - В сборку включен пакет `u-boot-tools`.
 - Добавлена сборка и установка утилиты `mcom02-fw-update` в составе пакета `u-boot-tools`.
 - Включена установка стандартных утилит U-Boot `fw_printenv`, `fw_setenv` для работы с переменными окружения в Linux.
 - Добавлено правило `udev` для создания символьных ссылок на MTD-устройства. Ссылки позволяют получать доступ к заданному MTD-устройству независимо от порядка инициализации устройств в Linux.
 4. Для поддержки RTSP-вещания включены пакеты:
 - `FFMPEG GPL`;
 - `GStreamer rawparse` плагин;
 - `GStreamer video4linux2` плагин;
 - `gst-rtsp-test-launch`;
 5. Добавлен рецепт утилиты `memtester-simple` для тестирования памяти с помощью CPU. Пакет включен в сборку.
 6. Для поддержки DSP-кластера DELcore-30M:
 - Добавлен пакет `delcore30m-tests` содержащий тесты драйвера `delcore30m`. Пакет включен в сборку.
 - Отключены пакеты `libdsp` и `fc-dsp`. Утилиты используют `uio-delcore30m` драйвер, который заменен на `delcore30m`.
 - Добавлен тулчейн для сборки приложений для DELcore-30M.
 7. Включен `systemd`-сервис для повторной загрузки драйвера Mali в случае сбоя при первой загрузке. Сервис был отключен по ошибке.

3.5 Документы

1. Добавлен пакет документации в формате HTML.

2. Все документы, содержащиеся в названии “Руководство пользователя”, “Руководство системного программиста”, “Спецификация на драйвер” переименованы в “Руководство программиста”.
3. Документ “Дистрибутив ОС GNU/Linux на базе Buildroot для 1892ВМ14Я. Руководство программиста”:
 - Аппаратные требования к ПЭВМ выделены в отдельную главу.
 - Обновлено описание сборки дистрибутива в ОС ПЭВМ. `sudo` больше не требуется.
 - Расширено описание основных компонентов дистрибутива Buildroot.
 - Обновлено описание и расположение артефактов сборки.
 - Уточнены инструкции по запуску сборки образов с использованием Docker.
 - Добавлена глава по прошивке SPI-памяти из ОС модуля.
 - Удалено описание `baremetal`-тестов.
 - Добавлена инструкция по прошивке eMMC-карты на модулях Салют-ЭЛ24ПМ.
4. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892ВМ14Я. Руководство программиста”:
 - Добавлено описание механизма сохранения MAC-адреса в SPI-памяти. Обновлено описание переменной окружения `ethaddr`.
 - Добавлено соответствие конфигураций, DTS-файлов и модулей.
5. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892ВМ14Я”:
 - Порог скорости в тесте Wi-Fi для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 увеличен до 10 Мб/с.
6. Документ “Ядро Linux для 1892ВМ14Я. Руководство программиста”:
 - Исправлено описание использования `ioctl` для управления полудуплексными приемопередатчиками RS-485.
 - Добавлена инструкция по выгрузке модуля `vputfb`.
 - Обновлено описание поддерживаемых свойств драйвера `avico`.
7. Документ “Инструкция по захвату видео с последовательного сенсора на модулях на базе 1892ВМ14Я”
 - Добавлена инструкция по запуску RTSP-вещания.

4. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.10

4.1 Основные изменения

1. Система инициализации *BusyBox* заменена на *systemd*.
2. Upstream-версия Linux обновлена до v4.4.162.
3. В драйвере *avico* реализовано управление качеством сжатия видео.
4. В U-Boot исправлена ошибка “Не работает загрузка Linux по TFTP”.
5. В U-Boot исправлена ошибка “Не определяются некоторые USB-флешки”.

4.2 Ядро Linux

Ядро Linux обновлено до v4.4.162.5. Изменения в ядре Linux по сравнению с v4.4.111.8:

1. Upstream-версия Linux обновлена до v4.4.162.
2. Драйвер UMP обновлен до версии g8p1.
3. Добавлен “скелет” драйвера контроллера SpaceWire. Драйвер не готов к использованию, т.к. не реализованы системные вызовы `read()/write()`.
4. Исправлена ошибка “При загрузке время ОС не синхронизируется с временем RTC”. Ошибка наблюдалась на модулях Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/ПМ2.
5. Драйвер *avico*:
 - Реализован контрол `V4L2_CID_MPEG_VIDEO_H264_I_FRAME_QP` для управления качеством сжатия видео.
 - Исправлена ошибка “Ошибка SDMA Try increasing mcbufsz при сжатии видео”. Ошибка приводила к некорректному вычислению длины SDMA-транзакции при $QP < 20$ и порче видеопотока.
6. Добавлен драйвер Toshiba TC358748 — преобразователя параллельного видео интерфейса в CSI2.
7. Драйвер *vinc*:
 - Исправлена зависимость между целями сборки драйвера. Неправильная зависимость приводила к ошибкам при параллельной сборке.
 - Добавлена поддержка входного формата `MEDIA_BUS_FMT_RGB888_1X24` для CSI2.
 - Исправлен коэффициент преобразования YCbCr в RGB.
8. Добавлена поддержка 16-разрядной NAND-памяти в драйвер *arasan_nfc*.

9. Включена поддержка *fhandle*.
10. Исправлена ошибка “Иногда вместо FullHD устанавливается разрешение 1024x768”. Ошибка исправлена увеличением таймаута при чтении EDID в драйвере HDMI-передатчика *tda998x*.
11. Драйвер *vpout-drm*:
 - Выполнен рефакторинг драйвера. Исправлены ошибки:
 - “Драйвер иногда не загружается при загрузке ОС”.
 - “Не работает подсветка при подключении нескольких LCD-дисплеев”.
 - “Драйвер *vpout-drm* не захватывает ссылку на *tda998x*”.
 - Исправлена ошибка “Нарушение инварианта идентификаторов LCD панелей”. Ошибка приводила к выбору неправильного DRM-коннектора в случае изменения порядка загрузки драйверов для LCD-панелей.
 - Добавлен механизм установки предпочитаемого режима DRM-коннектора. Механизм позволяет задавать предпочитаемый режим через параметр ядра “*video*”. Отсутствие механизма приводило к выбору неправильного DRM-коннектора в некоторых случаях.

4.3 Загрузчик U-Boot

Загрузчик обновлён до v2017.07.0.19. Изменения в загрузчике по сравнению с v2017.07.0.14:

1. Исправлена ошибка в реализации опции “*skip-gpios*” в драйвере *dwapb*. Ошибка заключалась в отсутствии сброса списка пропускаемых драйвером GPIO при переходе к следующему порту GPIO.
2. Опция конфигурации *CONFIG_TIMER_CLK_FREQ* переименована в *TIMER_FREQ*. В результате исправлена ошибка компиляции U-Boot при сборке цели по умолчанию.
3. Исправлена ошибка “Не работает загрузка Linux по TFTP”.
4. Исправлена ошибка “Не определяются некоторые USB-флешки”:
 - Время ожидания подключенных к хабу USB-устройств увеличено до 10 секунд.
 - Добавлен механизм повторной отправки USB-транзакции в случае отсутствия ответа со стороны USB-устройства.
5. Изменения в Device Tree:
 - Добавлена поддержка модулей Салют-ЭЛ24ПМ r1.1.
 - Добавлено описание контроллеров SpaceWire.
 - Исправлена ошибка совместимости DTS-файлов: Салют-ЭЛ24ПМ2 r1.0 не совместим с Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1.

- Добавлено свойство “compatible” для всех модулей совместимых с MCom-02.
- Добавлено описание ARM Cortex-A9 PMU. Поддержка PMU позволяет профилировать ядро и приложения пространства пользователя при помощи *OProfile*.
- Название аудиокарты для модулей Салют-ЭЛ24ПМ1/ПМ2 изменено на “Salute-EL24PM”.

4.4 Система сборки Buildroot, скрипты сборки дистрибутива

1. Система инициализации *BusyBox* заменена на *systemd*. Изменения вызванные переходом на *systemd*:
 - *systemd* обновлен до v239. По умолчанию в Buildroot v2018.02 используется v237.
 - Скрипт запуска Wi-Fi `/etc/init.d/S30wifi` заменен на *systemd*-сервис `/usr/lib/systemd/system/brcmfmac-load-fw.service`.
 - Скрипт конфигурации ALSA для Салют-ЭЛ24Д1 заменен на *systemd*-сервис из состава *alsactl*.
 - Добавлен файл `/var/lib/alsa/asound.state` с конфигурацией аудиокарт для модулей Салют-ЭЛ24Д1 и Салют-ЭЛ24ПМ1/ПМ2.
 - Скрипт запуска Mali `/etc/init.d/S82mali` заменен на *systemd*-сервис `/usr/lib/systemd/system/mali-reload.service`.
 - Включена конфигурация сети с помощью *systemd-networkd*. Изменения вызванные переходом на *systemd-networkd*:
 - Удален файл `/etc/network/interfaces`.
 - Добавлен файл конфигурации CAN `/usr/lib/systemd/network/can.network`.
 - Добавлен *systemd*-сервис для конфигурации LoWPAN интерфейса `/usr/lib/systemd/system/lowpan.service`.
 - Отключен пакет *dhcpcd*.
 - Пакет *getty* заменен на *systemd-getty-generator*.
2. Имя хоста по умолчанию изменено с *mcom* на *mcom02*.
3. Отключены устаревшие утилиты из пакета *BlueZ utils*.
4. Изменена опция компилятора для сборки всех пакетов Buildroot с “-Os” (используется по умолчанию) на “-O3”.
5. Добавлены рецепты пакетов:
 - *audio-tests* — утилита тестирования ввод/вывода аудио. Пакет включен в сборку.
 - *igt-gpu-tools* — набор утилит для тестирования DRM-подсистемы. Пакет не включен в сборку.

6. В сборку включены пакеты:
 - *GStreamer-1.x*;
 - *OProfile*.
7. Префикс пути установки пакетов *cmg*, *openvx*, *openvx-headers* изменен с / на /usr.
8. В пакет *mcom02-flash-tools* добавлена утилита¹ для прошивки eMMC-памяти через USB на модулях, где USB разведен в режиме OTG или Device.

4.5 Документы

1. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892BM14Я. Руководство пользователя”:
 - Добавлена инструкция по загрузке Linux с SD/MMC/USB.
 - Обновлено инструкция по сборке загрузчика.
2. Документ “Дистрибутив ОС GNU/Linux на базе Buildroot для 1892BM14Я. Руководство системного программиста”:
 - Обновлено инструкция по настройке сети в ОС Linux в связи с переходом на *systemd-networkd*.
3. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892BM14Я”:
 - Обновлено главы: Wi-Fi, ZigBee, NAND, RTC, Bluetooth.
4. Документ “Ядро Linux для 1892BM14Я. Руководство системного программиста”:
 - Добавлено описание поддержки управления качеством сжатия видео на VPU.
5. Документ “Спецификация на драйвер V4L2 *vinc* блока ISP VPIN/VINC 1892BM14Я”:
 - Добавлено описание поддержки входного формата RGB888 для CSI2.

¹ <https://github.com/elvees/mcom02-flash-tools/commit/63805b0dafb9a150d0c368cf055bf5eb5ccf9eae>

5. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.9

5.1 Основные изменения

1. Система сборки Buildroot обновлена до версии 2018.02.3.
2. Добавлена реализация OpenVX, оптимизированная для DSP 1892BM14Я.
3. Добавлена базовая поддержка режима сна (System Suspend).
4. В U-Boot добавлен драйвер контроллера NAND и поддержка загрузки Linux с NAND-накопителя.
5. В U-Boot добавлена поддержка встроенного в СнК USB в режимах Host и Device.
6. В U-Boot добавлена поддержка загрузки Linux с USB-накопителя.
7. В драйвере *mfbsp-i2s* исправлена ошибка записи #MCOM02SW-724, возникающая сразу после воспроизведения аудио на модулях Салют-ЭЛ24Д1.
8. Добавлена поддержка сборки дистрибутива в контейнере Docker.
9. Источник исходных кодов ядра Linux заменён с директории `linux` на [GitHub-репозиторий](#)². Директория `linux` удалена.
10. Объявление дополнительных переменных окружения перенесено из файла `u-boot.env` в секцию переменных окружения в U-Boot. Файл `u-boot.env` удален.

5.2 Ядро Linux

Ядро Linux обновлено до версии v4.4.111.8. Изменения в ядре Linux по сравнению с v4.4.111.3:

1. Подсистема управления энергопотреблением:
 - Добавлена базовая поддержка режима сна (System Suspend). Поддерживаются состояния сна:
 - Suspend-To-Idle (`s2idle`, `freeze`);
 - Power-On Suspend (`shallow`, `standby`).
 - В драйвер *msp7940x* добавлена поддержка использования RTC в качестве источника события для выхода из режима сна.
2. Исправлены предупреждения при компиляции драйверов *vputfb*, *arasan_nfc*, *vinc*.
3. В драйвере *mfbsp-i2s* исправлена ошибка записи #MCOM02SW-724, возникающая сразу после воспроизведения аудио на модулях Салют-ЭЛ24Д1.
4. Добавлена поддержка SPI NOR-памяти *mr25h40*.

² <https://github.com/elvees/linux/tree/mcom02-4.4.y>

5. Включена поддержка I2C EEPROM.
6. Исправлена ошибка таймаута при чтении больших блоков данных из SPI-флеш памяти.
7. Включена поддержка DebugFS. Подсистема может использоваться для просмотра установленных частот СнК.
8. Включена поддержка ftrace.
9. Драйвер *dw-apb-gpio*:
 - Добавлена поддержка использования GPIO в качестве источника события для выхода из режима сна.
 - Добавлена поддержка DTS-опции “skip-gpios”. Опция полезна, если требуется не настраивать отдельные GPIO при загрузке Linux (например, если GPIO используется для управления питанием DDR).

5.3 Загрузчик U-Boot

Загрузчик обновлён до v2017.07.0.14. Изменения в загрузчике по сравнению с v2017.07.0.7:

1. Файл конфигурации *salute_defconfig* модулей Салют-ЭЛ24Д1 и Салют-ЭЛ24Д2 разделён на независимые файлы конфигураций *saluted1_defconfig* и *saluted2_defconfig*.
2. Частота работы DDR на модулях Салют-ЭЛ24Д2 увеличена до 504 МГц.
3. Добавлен драйвер контроллера NAND.
4. Добавлена поддержка встроенного в СнК USB в режимах Host и Device.
5. Добавлена поддержка загрузки Linux с USB-накопителя.
6. Добавлена поддержка загрузки Linux с NAND-накопителя.
7. Добавлена печать частоты DDR в случае успешной инициализации.
8. Добавлена опция конфигурации для печати ODT, ODS параметров DDR.
9. Добавлена поддержка DTS-опции “skip-gpios”. Опция используется для указания драйверу *dw-apb-gpio* не настраивать отдельные GPIO при загрузке U-Boot.
10. Дополнительные параметры ядра перенесены из файла *u-boot.env* в секцию переменных окружения в U-Boot.
11. HDMI установлен в качестве DRM-коннектора по умолчанию в Linux для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/ПМ2.
12. Изменения в Device Tree:
 - Исправлена ошибка описания VINC #MCOM02SW-740, приводящая к отсутствию приема видео с видеомодуля LINK OV2715 Rev 1.0 на модулях Салют-ЭЛ24Д1, Салют-ЭЛ24Д2.
 - Описания LCD и HDMI добавлены в общий DTS-файл для Салют-ЭЛ24ОМ1.

- В описание внешнего RTC на модулях Салют-ЭЛ24ОМ1 добавлено свойство, позволяющее использовать прерывание RTC в качестве источника события для выхода из режима сна.
- В описание SD/MMC контроллера добавлено свойство, позволяющее сохранять питания SD-карты в режиме сна.

5.4 Система сборки Buildroot, скрипты сборки дистрибутива

1. Система сборки Buildroot обновлена до версии 2018.02.3.
2. Включена сборка пакетов: *bash*, *schedutils*, *ncurses*, *sysstat*.
3. Включена сборка Host-пакета *CMake*.
4. Утилита *m2m-test* обновлена до версии 1.5:
 - Добавлена поддержка версии *FFmpeg*, входящего в состав обновлённого Buildroot.
5. Добавлена реализация OpenVX, оптимизированная для DSP 1892BM14Я. Реализация состоит из пакетов:
 - *openvx* — библиотека, реализующая стандарт OpenVX;
 - *openvx-demo* — набор демонстрационных примеров;
 - *openvx-headers* — заголовочные файлы OpenVX.
6. Добавлены рецепты для сборки пакетов: *CImg*, *dmatestcontig*.
7. Добавлены опции оптимизации для сборки утилиты *coremark*.
8. Добавлена поддержка сборки дистрибутива в контейнере Docker:
 - Dockerfile;
 - Makefile для сборки Docker-образа и Buildroot в Docker-контейнере.
9. Пакет утилит для прошивки СнК *mcom-flash* переименован в *mcom02-flash*.
10. В корневую файловую систему дистрибутива добавлен файл */etc/os-release*, содержащий информацию о версии дистрибутива.
11. Источник исходных кодов ядра Linux заменён с директории *linux* на [GitHub-репозиторий](https://github.com/elvees/linux/tree/mcom02-4.4.y)³. Директория *linux* удалена. В Buildroot удалена опция [BR2_LINUX_KERNEL_CUSTOM_LOCAL](https://git.buildroot.net/buildroot/commit/?id=e782cd5b1bc231dda527d5d0a04e6a338669b92c)⁴.
12. Объявление дополнительных переменных окружения перенесено из файла *u-boot.env* в секцию переменных окружения в U-Boot. Файл *u-boot.env* удален.

³ <https://github.com/elvees/linux/tree/mcom02-4.4.y>

⁴ <https://git.buildroot.net/buildroot/commit/?id=e782cd5b1bc231dda527d5d0a04e6a338669b92c>

5.5 Документы

1. Добавлен документ “ELVEES OpenVX SDK для 1892BM14Я. Руководство пользователя” с описанием реализации OpenVX.
2. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892BM14Я. Руководство пользователя”:
 - Уточнены инструкции и требования к сборке U-Boot.
 - Добавлены инструкции для загрузки Linux с USB-накопителя.
 - Добавлены инструкции для загрузки Linux с NAND-накопителя.
3. Документ “Дистрибутив ОС GNU/Linux на базе Buildroot для 1892BM14Я. Руководство системного программиста”:
 - Добавлены инструкции по запуску сборки дистрибутива в Docker-контейнере.
4. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892BM14Я”:
 - Исправлено описание теста LCD.
 - Добавлен тест RS-485 для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/ПМ2.
 - Добавлен тест входа/выхода из режима сна по событию от RTC для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/ПМ2.
 - Увеличен порог скорости в тесте USB для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ2.
 - Добавлен тест SDMA. Тест реализован на базе пакета Buildroot *dmatestcontig*.
5. Документ “Ядро Linux для 1892BM14Я. Руководство системного программиста”:
 - Добавлено описание поддерживаемых режимов сна.
 - Добавлено описание подсистемы UART в режиме RS-485.
 - Добавлена инструкция по входу и выходу из режима сна по событию от внешнего RTC.
6. Документ “Спецификация на драйвер V4L2 *vinc* блока ISP VPIN/VINC 1892BM14Я”:
 - Удалено описание неподдерживаемых драйвером форматов пикселей.
 - Удалено описание неподдерживаемых драйвером *ioctl*.
 - Дополнено описание поддерживаемых драйвером *ioctl*.
7. Документ “Инструкция по прошивке SPI флеш-памяти модулей на базе 1892BM14Я”:
 - Добавлены ссылка на репозиторий *mcom02-flash-tools* и инструкция по установке пакета из репозитория.

6. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.8

6.1 Основные изменения

1. Upstream-версия ядра Linux обновлена до v4.4.111.
2. Добавлена поддержка включения/выключения CPU1 из пространства пользователя (механизм CPU hotplug).
3. Исправлена ошибка с зависанием Linux при записи звука через интерфейс MFBSPI2S без предварительного проигрывания.
4. Исправлена ошибка с зависанием Linux при одновременной записи и проигрывании звука через интерфейс MFBSPI2S.
5. Для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/Салют-ЭЛ24ПМ2 добавлена поддержка интерфейсов:
 - Bluetooth;
 - HDMI-аудио;
 - RS-485;
 - видеомодулей RPi Camera (B) на базе OV5647, подключаемых по интерфейсу CSI2;
 - видеомодулей TechToys OV2643 2MPixel на базе OV2643, подключаемых по 10-битному параллельному интерфейсу.

6.2 Ядро Linux

1. Ядро Linux обновлено до версии v4.4.111.3.
2. Изменения в ядре Linux v4.4.111.3 по сравнению с v4.1.43.2:
 1. Upstream-версия Linux обновлена до v4.4.111.
 2. Реализовано включение домена питания CPU1 при загрузке Linux. Домен питания CPU1 выключается при загрузке U-Boot начиная с U-Boot v2017.07.0.6.
 3. Добавлена поддержка включения/выключения CPU1 из пространства пользователя (механизм CPU hotplug).
 4. Драйвер *mcom02-sdhci*:
 - Добавлен драйвер для контроллера SD/MMC *mcom02-sdhci*. Драйвер реализован на основе драйвера *arasan-sdhci*, который использовался для контроллеров SD/MMC ранее.
 - В драйвер добавлена установка задержек между тактовым сигналом и данными на SD/eMMC карту для поддержки HS режимов.

5. Включена поддержка NFSv2 и NFSv3.
6. Драйвер *mfbsp-i2s*:
 - Исправлена ошибка с зависанием Linux при записи звука через интерфейс MF BSP-I2S без предварительного проигрывания.
 - Исправлена ошибка с зависанием Linux при одновременной записи и проигрывании звука через интерфейс MF BSP-I2S.
7. Добавлена поддержка Bluetooth для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/Салют-ЭЛ24ПМ2.
8. Добавлена поддержка HDMI-аудио для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/Салют-ЭЛ24ПМ2:
 - Добавлена поддержка контроллера DesignWare I2S. Поддерживается только режим PIO.
 - Включена поддержка управляемого генератора Si514.
 - Добавлена поддержка HDMI аудио-кодека.
 - Добавлена поддержка HDMI-аудио в драйвер HDMI-передатчика *tda998x*.
9. Добавлена поддержка RS-485 для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/Салют-ЭЛ24ПМ2.
10. Драйвер *vinc*:
 - Добавлена поддержка одновременного подключения до четырех видеосенсоров. При подключении четырех видеосенсоров захват видео может производиться с любых двух видеосенсоров одновременно.
 - Добавлена поддержка входного формата YCbCr.
 - Добавлена поддержка видеосенсора OV5647.
 - Добавлена поддержка видеосенсора OV2643.

6.3 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до v2017.07.0.7.
2. Изменения в загрузчике v2017.07.0.7 по сравнению с v2017.07.0.5:
 1. Останов CPU1 в цикле ожидания заменен на выключение домена питания CPU1.
 2. Добавлены команды для автоматической загрузки и исполнения ELF-файлов из SPI при загрузке U-Boot.
 3. Исправлена ошибка компиляции U-Boot при включении сторожевого таймера.
 4. Исправлена ошибка с некорректным расчетом пиксельной частоты в драйвере *vout-drm*. Ошибка проявлялась в неработоспособности некоторых мониторов при подключении к модулю Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/Салют-ЭЛ24ПМ2. Ошибка исправлена установкой корректной ча-

стоты CPLL (504 МГц) в Device Tree для модулей Салют-ЭЛ24ПМ1/Салют-ЭЛ24ПМ2.

5. Мультиплексор для выбора интерфейса CS11/DSI переведен в режиме CSI. Это позволяет подключать до двух видеомодулей с интерфейсом CSI к модулю Салют-ЭЛ24ОМ1.
6. Изменения в Device Tree:
 - Добавлено описание контроллеров SMCTR, PMCTR.
 - Включен UART1 для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлено описание светодиода USERLED для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлено описание контроллера Bluetooth для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлено описание видеосенсора OV5647 для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлено описание управляемого генератора Si514 для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлено описание контроллера DesignWare I2S для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлено описание HDMI-аудиокарты для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлено описание видеосенсора OV2643 для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.

6.4 Пакеты Buildroot, скрипты сборки

1. Включен пакет *iperf3*.
2. Режим 1920x1080-30 больше не поддерживается драйвером *voutfb*. Соответствующая запись удалена из файла */etc/fb.modes*.
3. Версия пакета *pyserial* обновлена до версии 3.4.
4. Включен пакет *BlueZ5* для работы с Bluetooth.
5. Исправлен скрипт инициализации Wi-Fi */etc/init.d/S30wifi* в связи с переходом на драйвер *mcom02-sdhci*.

6.5 Документы

1. Изменены префиксы названий некоторых документов с “salute-el24d1” на “mcom02”.
2. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892ВМ14Я. Руководство пользователя”:
 - Добавлено описание опции автоматической загрузки ELF-файла из SPI при загрузке U-Boot.

- Добавлена инструкция по включению домена питания CPU1.
3. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892BM14Я”:
 - Добавлен тест Wi-Fi для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлен тест VINC.
 - Добавлен тест Bluetooth для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 - Добавлен тест HDMI-аудио для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1.
 4. Документ “Ядро Linux для 1892BM14Я. Руководство системного программиста”:
 - Добавлено описание реализованного механизма CPU hotplug.
 5. Документ “Спецификация на драйвер V4L2 *vinc* блока ISP VPIN/VINC 1892BM14Я”:
 - Добавлено описание реализованных контролов в драйвере видеосенсора OV5647.
 - Добавлено описание реализованных контролов в драйвере видеосенсора OV2643.
 - Добавлено описание опций Device Tree “*elvees,ifacenum*” и “*elvees,pport-low-bits*”.
 - Добавлено описание изменений коэффициентов векторов и матриц для блока СТ.
 6. Документ “Инструкция по захвату видео с последовательного сенсора на модулях на базе микросхемы 1892BM14Я”:
 - Для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1/Салют-ЭЛ24ПМ2 добавлена инструкция по захвату видео с видеомодуля RPi Camera (B) на базе OV5647.

6.6 Прочее

1. Утилита *v4l2tofb*:
 - Добавлена настройка разрешения фреймбуфера. Фреймбуфер настраивается на разрешение, при котором происходит захват видео с сенсора.
 - Изменено значение опции “-i”. Вместо указания номера устройства указывается номер входного интерфейса, с которого необходимо производить захват видео.
2. Модифицировано *baremetal*-приложение *sample-cpu01*: реализовано включение домена питания CPU1.

7. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.7

7.1 Основные изменения

1. Добавлена поддержка модулей Салют-ЭЛ24ПМ2 r1.0.
2. Исправлен баг с зависанием при загрузке U-Boot v2017.07.0.4 на модулях Салют-ЭЛ24Д1/Салют-ЭЛ24Д2.
3. Добавлен исходный код модулей ядра Linux для драйвера Mali.

7.2 Ядро Linux

1. Ядро Linux обновлено до версии v4.1.43.2.
2. Изменения в ядре Linux v4.1.43.2 по сравнению с v4.1.43.1:
 1. Добавлена настройка PLL в драйвере кодека ALC5623. Настройка PLL позволяет устанавливать частоту дискретизации в значение не кратное входной частоте кодека (например 22050 кГц, 44100 кГц).
 2. В драйвер контроллера BCM43430 SDIO Wi-Fi *brcmfmac* добавлена поддержка загрузки прошивки версии A0. Прошивка версии A0 требуется для работоспособности Wi-Fi на модулях Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.2.

7.3 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до v2017.07.0.5.
2. Изменения в загрузчике v2017.07.0.5 по сравнению с v2017.07.0.4:
 1. Добавлена поддержка модулей Салют-ЭЛ24ПМ2 r1.0.
 2. Добавлено описание LCD в Device Tree для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1/r1.2.
 3. Исправлен баг с зависанием при загрузке U-Boot v2017.07.0.4 на модулях Салют-ЭЛ24Д1/Салют-ЭЛ24Д2.
 4. Калибровка DDR:
 1. Добавлена возможность калибровки параметров DQS-gating.
 2. Добавлена возможность стресс-тестирования двух контроллеров DDR одновременно.

7.4 Пакеты Buildroot, скрипты сборки

1. Добавлен исходный код модулей ядра Linux для драйвера Mali. Рецепт сборки `mcom-mali-driver` модифицирован для сборки модулей из исходных кодов.
2. Добавлены файлы прошивки версии A0 для контроллера BCM43430 SDIO Wi-Fi.
3. Модифицирован скрипт сборки `build.sh`: dtb-файлы с описанием LCD копируются при сборке в раздел BOOT образа SD-карты.

7.5 Документы

1. Документ “Дистрибутив ОС GNU/Linux на базе Buildroot для 1892BM14Я. Руководство системного программиста”:
 - Добавлено описание настройки ОС для вывода изображения на LCD для модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1/r1.2.
2. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892BM14Я. Руководство пользователя”:
 - Добавлена инструкция по передаче управления CPU0, CPU1 из U-Boot в baremetal-приложение.
 - Добавлена информация о включенных кэшах CPU0, CPU1 в U-Boot.
3. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892BM14Я”:
 - Добавлено описание тестов LCD, PWM, CPUfreq.
4. Документ “Ядро Linux для 1892BM14Я. Руководство системного программиста”:
 - Добавлено описание драйвера `cpufreq-dt`.

7.6 Прочее

1. Добавлено baremetal-приложение `sample-cpu01`. Приложение предназначено для демонстрации передачи управления CPU0, CPU1 из U-Boot в baremetal-приложение.

8. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.6

8.1 Основные изменения

1. Повышена частота DDR3 до 504 МГц для модулей Салют-ЭЛ24ПМ1.
2. Исправлена ошибка установки некорректных таймингов памяти DDR3 для модулей Салют-ЭЛ24ПМ1, Салют-ЭЛ24Д1, Салют-ЭЛ24Д2.
3. Добавлена поддержка драйвера *cpufreq-dt*. Возможно управление частотой CPU штатными средствами драйвера.

8.2 Ядро Linux

1. Ядро Linux обновлено до версии v4.1.43.1.
2. Изменения в ядре Linux v4.1.43.1 по сравнению с v4.1.41.3:
 1. Добавлена поддержка *cpufreq-dt*:
 - в качестве источника тактовых сигналов используется таймер DesignWare, глобальный таймер подсистемы ARM отключен;
 - включен драйвер *cpufreq-dt*;
 - добавлены режимы governors, режим по умолчанию — on-demand.
 2. Исправлены ошибки драйвера VPOUT *vpout-drm*:
 - отключен черезстрочный режим;
 - исправлена полярность сигналов HSYNC, VSYNC приводящая к смещению изображения и появлению лишней строки.

8.3 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до v2017.07.0.4.
2. Изменения в загрузчике v2017.07.0.4 по сравнению с v2017.07.0.3:
 1. Установлена частота DDR равной 504 МГц для модулей Салют-ЭЛ24ПМ1.
 2. Исправлена ошибка ложно положительного результата завершения калибровки.
 3. Отключена терминация ODT для DDR.
 4. Исправлена ошибка установки таймингов памяти DDR3 и регистра DFITMG1 DDR PHY.
 5. Исправлена ошибка компиляции при включении опции сторожевого таймера.

6. Добавлено описание таймеров DesignWare на APB.

8.4 Документы

1. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892BM14Я”:

- Уточнено описание тестов аудио и RTC.

8.5 Прочее

1. Обновлён пакет `tools/uboot-test-iterator`:

- Добавлена опция `--ddr`;
- Исправлено маскирование пинов в тесте `test-mfbsp-gpio`;
- Добавлена поддержка выбора режима сообщений;
- Отключен тест MF BSP для Салют-ЭЛ24Д2.

9. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.5

9.1 Основные изменения

1. Реализован DRM-драйвер контроллера VPOUT *vpout-drm*.
2. Добавлена поддержка модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.2 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1 r1.2.
3. Добавлена процедура включения питания DDR в U-Boot SPL для модулей Салют-ЭЛ24ПМ1.
4. Устранены ошибки компиляции при сборке драйвера *arasan-gemac* в U-Boot (ограничение #MCOM02SW-372).

9.2 Ядро Linux

1. Ядро Linux обновлено до версии v4.1.41.3.
2. Изменения в ядре Linux v4.1.41.3 по сравнению с v4.1.41.2:
 1. Реализован DRM-драйвер контроллера VPOUT *vpout-drm*. Драйвер используется совместно с драйвером контроллера HDMI *tda998x* для вывода изображений на модулях Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1.
 2. Драйвер *arasan-gemac*: добавлена поддержка выполнения следующих операций из пространства пользователя с использованием утилиты *ethtool*:
 - установка скорости (10/100/1000 МБит/с);
 - установка дуплекса (full/half);
 - установка уровня сообщений драйвера;
 - перезапуск автосогласования;
 - проверка физического подключения.
 3. Драйвер *vinc*:
 1. Добавлена поддержка вывода тактовой пиксельной частоты через PCLK.
 2. Изменены названия контролов.

9.3 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до v2017.07.0.3.
2. Изменения в загрузчике v2017.07.0.3 по сравнению с v2017.07.0.1:
 1. Устранены ошибки компиляции при сборке драйвера *arasan-gemac* (ограничение #MCOM02SW-372).

2. Включена сборка драйвера *arasan-gemac*. Включены команды для загрузки Linux по TFTP.
3. Исправлена установка параметра *tWR* при инициализации DDR3 памяти. Это добавляет возможность инициализировать DDR3 на ранее недоступных частотах (100 - 300 МГц).
4. Добавлено описание контроллера VPOUT в Device Tree для модуля Салют-ЭЛ24ПМ1. Описание используется для драйвера *vpout-drm*.
5. Добавлено описание контроллера HDMI в Device Tree для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
6. Включено динамическое выделение памяти в U-Boot SPL.
7. Добавлена поддержка I2C0 в U-Boot и в U-Boot SPL для модулей Салют-ЭЛ24ПМ1.
8. Добавлена процедура включения питания DDR в U-Boot SPL для модулей Салют-ЭЛ24ПМ1.
9. Добавлена поддержка модулей Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.2 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1 r1.2.

9.4 Пакеты Buildroot, скрипты сборки

1. Добавлена утилита *ethtool* для изменения параметров драйвера *arasan-gemac* из пространства пользователя.
2. Добавлен набор библиотек для поддержки DRM в пространстве пользователя.

9.5 Документы

1. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892ВМ14Я”:
 - Добавлены тесты GPU, VPU для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1.
2. Документ “Ядро Linux для 1892ВМ14Я. Руководство системного программиста”:
 - Добавлено описание драйвера *vpout-drm*.
 - Добавлено описание драйвера *arasan-gemac*.
3. Обновлен документ “Драйверы Linux для GPU 1892ВМ14Я. Руководство пользователя”.
4. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892ВМ14Я. Руководство пользователя”:
 - Удалена инструкция по включению в конфигурации U-Boot сборки драйвера *arasan-gemac* и команд для загрузки Linux по TFTP так как драйвер и команды собираются по умолчанию.

10. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.4

10.1 Основные изменения

1. Добавлена поддержка контроллера USB для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1.
2. Добавлена поддержка контроллера PWM.
3. Добавлена поддержка контроллера RTC для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
4. Добавлена поддержка контроллера Wi-Fi для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
5. Добавлена поддержка инициализации памяти LPDDR2 в U-Boot.

10.2 Ядро Linux

1. Ядро Linux обновлено до версии v4.1.41.2.
2. Изменения в ядре Linux v4.1.41.2 по сравнению с v4.1.39.1:
 1. Upstream-версия Linux обновлена до v4.1.41.
 2. Реализован драйвер контроллера USB *FT313H*, подключенного через NORM-PORT порт, для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1.
 3. Реализован драйвер контроллера PWM *pwm-tcom*. Добавлена документация по формату описания устройств в Device Tree.
 4. Добавлена поддержка управления яркостью подсветки дисплея.
 5. Добавлена поддержка контроллера RTC для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
 6. Добавлена поддержка сенсорного дисплея *FT5206* для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
 7. Драйвер CAN: увеличена длительность ожидания сброса приемопередатчика.
 8. Драйвер *vrouafb*: исправлена ошибка некорректного чтения временных параметров из Device Tree.

10.3 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до v2017.07.0.1.
2. Изменения в загрузчике v2017.07.0.1 по сравнению с v2017.01.0.2:
 1. Upstream-версия U-Boot обновлена до v2017.07.
 2. Включен второй контроллер DDR для модуля Салют-ЭЛ24ПМ1. Объем памяти DDR доступный по умолчанию увеличен до 2 Гиб.

3. Добавлено описание контроллера Wi-Fi в Device Tree для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
4. Включен режим PIO для SD/MMC.
5. Добавлена поддержка инициализации памяти LPDDR2.
6. Добавлено описание контроллера USB в Device Tree для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1.
7. Включена сборка U-Boot SPL в режиме THUMB2. Размер образа U-Boot SPL уменьшен на 25%.
8. Добавлено описание контроллера PWM в Device Tree.
9. Добавлено описание контроллера RTC в Device Tree для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
10. Добавлено описание сенсорного дисплея FT5206 в Device Tree для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
11. Исправлены переменные окружения, используемые для загрузки с MMC устройств: выбор контроллера SD/MMC для загрузки Linux определяется переменной mmcdev.
12. Установлены рекомендованные значения задержек кэша L2 в Device Tree.

10.4 Пакеты Buildroot, скрипты сборки

1. Добавлены файлы прошивки для контроллера Wi-Fi для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1.
2. Утилита flash-spi.py заменена на пакет mcom-flash, состоящий из утилит прошивки SPI флеш-памяти и SD/MMC карты.

10.5 Документы

1. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892ВМ14Я”:
 - Добавлены тесты USB, Wi-Fi, PWM, RTC для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1 r1.1.
2. Документ “Ядро Linux для 1892ВМ14Я. Руководство системного программиста”:
 - Добавлено описание драйвера PWM.
3. Документ “Дистрибутив ОС GNU/Linux на базе Buildroot для 1892ВМ14Я. Руководство системного программиста”:
 - Обновлен состав архива дистрибутива.
4. Обновлен документ “Инструкция по прошивке SPI флеш памяти отладочных модулей на базе 1892ВМ14Я”.
5. Добавлен документ “Спецификация на драйвер V4L2 VINC блока ISP VPIN/VINC 1892ВМ14Я”.

11. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.3

11.1 Основные изменения

1. Добавлен исходный код драйвера *avico* блока VPU.
2. Добавлена поддержка модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1 r1.1.
3. Реализован драйвер Ethernet-контроллера GEMAC в U-Boot.
4. Добавлена поддержка переменных окружения в U-Boot.

11.2 Ядро Linux

1. Ядро Linux обновлено до версии v4.1.39.1.
2. Изменения в ядре Linux v4.1.39.1 по сравнению с v4.1.35.2:
 1. Upstream-версия Linux обновлена до v4.1.39.
 2. Драйвер *vroutfb*:
 1. Реализована поддержка установки временных параметров через вызовы `ioctl()` из пространства пользователя: установка выполняется утилитой `fbset`.
 2. Реализовано чтение временных параметров из DTS для поддержки встраиваемых LCD-модулей.
 3. Добавлена документация по формату описания устройств в DTS.
 3. Добавлен исходный код драйвера *avico* блока VPU. Добавлена документация по формату описания устройств в DTS.
 4. Светодиоды поддерживаемых модулей настроены на индикацию загрузки процессора (`heartbeat`) и доступа к карте памяти SD/MMC.
 5. Драйвер *arasan-gemac*:
 1. Исправлена ошибка сброса контроллера DMA GEMAC.
 2. Добавлена поддержка Ethernet 1Гб/с.
 3. Добавлен автовыбор скорости сети в зависимости от подключения.
 6. Драйвер *vinc*:
 1. Добавлена проверка границ зон статистики.

11.3 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до v2017.01.0.2.
2. Изменения в загрузчике v2017.01.0.2 по сравнению с v2016.03.0.6:
 1. Upstream-версия U-Boot обновлена до v2017.01.
 2. Добавлена поддержка модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1 r1.1.
 3. Реализована функция инициализации DDR `mcom_ddr_init()`:
 - функция и структуры инициализации DDR не используют BootROM API;
 - функция инициализации исправляет ограничения реализации аналогичных функций BootROM: невозможность установки ODT/ODS и пр.;
 - функция принимает структуры содержащие параметры чипов памяти DDR (ранее функции инициализации принимали значения регистров контроллера и PHY DDRMC). Параметры должны заполняться на базе datasheet чипов памяти и топологии разводки модуля.
 - функция реализует инициализацию DDR3.
 4. Добавлен технологический режим программной калибровки параметров DDR. Режим отключен по умолчанию.
 5. Место хранения переменных окружения перенесено в SPI флеш-память. В конфигурации по умолчанию включены команды по установке и просмотру переменных окружения.
 6. Установлена частота AXI и DDR равная 384 МГц для поддерживаемых модулей.
 7. Реализован драйвер сетевого контроллера GEMAC. Драйвер отключен по умолчанию.
 8. Реализован выбор SDMMC1 в качестве источника загрузки Linux:
 - Реализован драйвер SDHCI, соответствующий модели драйверов U-Boot. Драйвер считывает параметры SDMMC-контроллеров из DTS.
 - Реализован код независимой инициализации контроллеров SDMMC0 и SDMMC1.
 9. Добавлена проверка размера SPL при сборке U-Boot.
 10. Исправлена ошибка некорректного описания аудиокодека в DTS, что приводило к некорректному вычислению времени записи и воспроизведения аудио-файлов.
 11. Уменьшен размер ОЗУ используемый SPL U-Boot: изменено расположение U-Boot в ОЗУ, отключено динамическое выделение памяти на ранних этапах загрузки.
 12. Добавлено управление питанием приёмопередатчика CAN на модулях Салют-ЭЛ24Д1.

13. Отключен неиспользуемый pre-console буфер.

11.4 Пакеты Buildroot, скрипты сборки

1. Скрипт `build.sh`:

- Удалены параметры ядра Linux, т.к. параметры устанавливаются в переменных окружения U-Boot.
- Добавлена сборка образа U-Boot для Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1 r1.1.

2. Добавлен файл `fb.modes` с временными параметрами стандартных видеорежимов.

11.5 Документы

1. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892ВМ14Я”:

1. Добавлены тесты для модуля Салют-ЭЛ24ОМ1 r1.1 с установленным Салют-ЭЛ24ПМ1 r1.1.

2. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892ВМ14Я. Руководство пользователя”:

1. Добавлена глава с описанием переменных окружения.
2. Изменено содержимое образа SPI флеш-памяти.
3. Добавлена карта памяти ОЗУ U-Boot.
4. Добавлена глава по загрузке Linux по TFTP.
5. Добавлена глава по включению драйвера Ethernet.

3. Добавлен документ “Ядро Linux для 1892ВМ14Я. Руководство системного программиста” с частичным описанием драйверов, реализованных для поддержки 1892ВМ14Я.

12. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.2

12.1 Основные изменения

1. В Linux добавлена поддержка ввода/вывода аудио на модулях Салют-ЭЛ24Д1.
2. В драйверах GPU Mali добавлен параметр для задания максимального размера системной памяти, используемой драйвером.
3. В Linux исправлена ошибка в драйвере контроллера NAND при работе с UBI.
4. В U-Boot SPL добавлена поддержка загрузки U-Boot из SD/MMC.
5. В U-Boot добавлена поддержка модулей Салют-ЭЛ24Д1 r1.5.

12.2 Ядро Linux

1. Ядро обновлено до версии v4.1.35.1.
2. Изменения в ядре версии v4.1.35.1 по сравнению с ядром v4.1.27.4:
 1. В ядро включены обновления upstream ядра Linux v4.1.35.
 2. Драйвер V4L2 *vinc* блока VINC/VPIN:
 1. Добавлены контролы сенсоров автоэкспозиции, автоусиления и автобаланса белого.
 2. Добавлен контрол автоэкспозиции.
 3. Добавлен контрол компенсации заднего фона.
 4. Исправлена ошибка чтения статистики.
 5. Исправлена ошибка сброса гамма-кривой при открытии устройства.
 6. Реализован обход проблемы выброса значения при построении гистограмм.
 3. Драйвер сенсоров *ov772x*:
 1. Добавлены контролы экспозиции и автоэкспозиции.
 2. Добавлен контрол автобаланса белого.
 3. Контрол полосового фильтра `BAND_STOP_FILTER` заменён на контрол `POWER_LINE_FREQUENCY`.
 4. Драйвер сенсора *ov2715*:
 1. Добавлены контролы экспозиции и автоэкспозиции.
 2. Добавлен контрол автобаланса белого.
 3. Добавлены контролы вертикального и горизонтального отражения.

4. Изменён алгоритм установки усиления и автоусиления.
5. Исправлена ошибка повышенной яркости изображения.
5. Драйвер *arasan-nfc*:
 1. Исправлена ошибка работы с UBI.
 2. Исправлена ошибка некорректного размещения ECC в OOB NAND.

Важно: В связи с изменением, пользовательские данные, записанные в NAND-память с использованием ядер Linux версий v4.1.27.4 и ниже, не могут быть считаны корректно при использовании ядра Linux v4.1.35.1. Для работы с NAND-памятью необходимо переформатировать/перезаписать пользовательские данные в NAND-памяти.

6. Драйвер *vroutfb*: Добавлен режим *rgb6b6*.
7. Добавлены драйверы *mfbsp-i2s* и *mfbsp-pcm*.
8. Включена поддержка аудио.
3. Изменения в драйвере *Mali-FB*:
 1. Драйвер обновлён до версии *r3p0-04rel0-v2.3*.
 2. Добавлен параметр для задания максимального размера системной памяти, используемой драйвером.

12.3 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до v2016.03.0.6.
2. Изменения в загрузчике v2016.03.0.6 по сравнению с v2016.03.0.5:
 1. Добавлен учёт ограничения *rf#3346* BootROM — размер образа U-Boot SPL должен быть кратен 2.
3. Изменения в загрузчике v2016.03.0.5 по сравнению с v2016.03.0.4:
 1. DTS: добавлено описание модуля Салют-ЭЛ24Д1 r1.5.
 2. Включены команды терминала для управления кэшами, загрузки и запуска исполняемых файлов (*booe1f*, *load**).
 3. Добавлена печать модели и ревизии модуля при загрузке.
 4. DTS: Удалено нестандартное свойство *revision* корневой ноды. Ревизия модуля добавлена в свойство *model* корневой ноды.
4. Изменения в загрузчике v2016.03.0.4 по сравнению с v2016.03.0.3:
 1. DTS: Добавлена поддержка аудиокодека ALC5623.
 2. Конфигурация *sbcdbg_defconfig* переименована в *salute_defconfig*.

3. Исправлены ошибки некорректной установки тактовой частоты SPI-контроллера.
4. Включены команды терминала для тестирования подсистемы SPI (sf).
5. В U-Boot SPL добавлена поддержка загрузки U-Boot из SD/MMC.

12.4 Пакеты Buildroot, скрипты сборки

1. В `mcom_defconfig` Buildroot включена поддержка ALSA и UBIFS.
2. Добавлены скрипты по конфигурации аудиокарты.
3. Исправлена ошибка *rf#2527*: *Запуск теста VPU fc-avico завершается с ошибкой*.
4. Исправлен порядок загрузки драйверов WiFi.

12.5 Документы

1. Документ “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892BM14Я”:
 1. Добавлена глава по запуску теста аудио на отладочных модулях Салют-ЭЛ24Д1.
 2. Удалён тест с запуском утилиты `mtctest.sh` на чипе NAND-памяти.
 3. Добавлен тест UBIFS с верификацией данных для чипа NAND-памяти.
2. Документ “Загрузчик U-Boot для 1892BM14Я. Руководство пользователя”:
 1. Добавлено описание новых команд терминала.
 2. Изменено название конфигурационного файла.
 3. Добавлено описание режима загрузки с SD/MMC.
3. Документ “Инструкция по прошивке SPI флеш-памяти отладочных модулей на базе 1892BM14Я”:
 1. Добавлено предупреждение о необходимости переключать питание для перезагрузки модуля.

12.6 Прочие изменения

1. Утилита `flash-spi.py`:
 1. Добавлена проверка доступности терминала 1892BM14Я.
 2. Добавлено отключение `retention DDR` перед прошивкой SPI флеш-памяти модуля для обхода аппаратного ограничения *rf#1160*.

13. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.1

13.1 Ядро Linux

1. Ядро обновлено до версии v4.1.27.4.
2. Изменения в ядре версии v4.1.27.4 по сравнению с ядром v4.1.27.1:
 1. Изменения в V4L2-драйвере *vinc* блока VINC/VPIN:
 1. Добавлены контролы:
 - V4L2_COLORFX_ANTIQUA;
 - V4L2_COLORFX_AQUA;
 - V4L2_COLORFX_BW;
 - V4L2_COLORFX_NEGATIVE;
 - V4L2_COLORFX_SEPIA;
 - V4L2_COLORFX_VIVID;
 - V4L2_COLORFX_SET_CBCR;
 - V4L2_CID_AUTOBRIGHTNESS.
 2. Добавлен обход проблемы #2159.
 3. Реализована функция автообрезки: если запрашиваемое приложением разрешение меньше разрешения сенсора, то драйвер включает обрезку до требуемого разрешения в блоке VINC/VPIN.
 2. Добавлено отключение сигнала сброса в драйвере CAN *mcp251x*.
 3. Добавлена поддержка CAN.
 4. Включена опция MODVERSIONS в *mcom_defconfig*.
 5. Изменения в драйвере сенсоров *ov772x*:
 1. Добавлены контролы для управления усилением и автоусилением.
3. Изменения в драйвере *Mali-FB*:
 1. Драйвер обновлён до версии *g3p0-04rel0-v2.2*.
 2. Драйвер собирается в опцией MODVERSIONS.
4. Изменения в драйвере *avico* VPU:
 1. Драйвер обновлён до v1.0 (реализован обход проблемы зависания #1382).
 2. Драйвер собирается в опцией MODVERSIONS.

13.2 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до v2016.03.0.3;
2. Изменения в загрузчике v2016.03.0.3 по сравнению с v2016.03.0.1:
 1. Код остановки CPU1 перенесён в `lowlevel_init()`.
 2. DTS: добавлено описание CAN-контроллера.
 3. Реализована новая функция инициализации контроллера DDR.

13.3 Buildroot

1. В `mcom_defconfig` Buildroot включена поддержка CAN.
2. Добавлены скрипты по конфигурации интерфейса `can0` на отладочных модулях.

13.4 Документы

1. В документе “Инструкция по запуску тестов на отладочных модулях на базе 1892ВМ14Я” добавлена глава по запуску тестов CAN на отладочных модулях.

13.5 Список известных ограничений

- **rf#2527: Запуск теста VPU `fc-avico` завершается с ошибкой**

В некоторых случаях запуск теста `fc-avico` завершается с ошибкой:

```
Input #0, yuv4mpegpipe, from 'm420.y4m':
Duration: N/A, bitrate[ 672.802811] ov2715 1-0036: reg_read: i2c read error, r8
te: N/A
Stream #0:0: Video: rawvideo (I420 / 0x30323449), yuv420p, 1280x720, 25 fps
m2m-test: Can not open /dev/video0: Remote I/O error
TEST FAILED
```

Критичность ошибки:

Низкая.

Причина ошибки:

Тест открывает устройство `/dev/video0`. Тест завершается с ошибкой в случае инициализации драйвера `vinc` на устройстве `/dev/video0` (из-за неопределённого порядка загрузки драйверов).

Обход ошибки:

Заменить строки скрипта `fc-avico`:

```
m2m-test -d /dev/video0 -v -o encoded.264 m420.y4m | tee avico.log
```

на строку:

```
m2m-test -d $DEVICE -v -o encoded.264 m420.y4m | tee avico.log
```

14. ИЗМЕНЕНИЯ В BUILDROOT V2.0

Список изменений по сравнению с Buildroot v1.3.

14.1 Ядро Linux

1. Ядро обновлено до версии v4.1.27.1
2. Изменения в ядре версии v4.1.27.1 по сравнению с ядром v4.1.0.2:
 1. Выполнено слияние с ядром v4.1.27.
 2. Удалены DTS-файлы поддерживаемых модулей (перемещены в U-Boot).
 3. Изменения в V4L2-драйвере *vinc* блока VINC/VPIN :
 1. Добавлена поддержка параллельного порта.
 2. Добавлены контролы:
 - V4L2_CID_BRIGHTNESS;
 - V4L2_CID_CONTRAST;
 - V4L2_CID_SATURATION;
 - V4L2_CID_HUE;
 - V4L2_CID_COLOR_KILLER;
 - V4L2_CID_RED_BALANCE;
 - V4L2_CID_BLUE_BALANCE;
 - V4L2_CID_WHITE_BALANCE_TEMPERATURE;
 - V4L2_CID_AUTO_WHITE_BALANCE.
 3. Добавлена поддержка одновременной работы нескольких камер в подсистеме soc-camera.
 4. Добавлена поддержка одновременной работы двух сенсоров.
 5. Добавлена поддержка задания активного уровня сигнала сброса на сенсор.
 4. Изменения в драйвере сенсоров *ov772x*:
 1. Добавлена поддержка DTS.
 2. Теперь используется шина I2C вместо SMBus.
 3. Добавлен повтор трансфера I2C при ошибке на шине.
 4. Исправлен AWB в режиме Байера.

5. Включена поддержка *ov772x*.
5. Изменения в драйвере сенсоров *ov2715*:
 1. Добавлены контролы усиления и автоусиления.
6. Изменения в драйвере framebuffer VPOUT *vroutfb*:
 1. Исправлен размер буфера DMA.
 2. Добавлен spinlock на регистры.
 3. Исправлены названия поддерживаемых режимов.
 4. Добавлено описание *vroutfb* bindings в документации ядра Linux.
 5. Драйвер *vroutfb* собирается как модуль.
3. Изменения в драйвере *Mali* (*mali.ko*, *ump.ko*):
 1. Версия обновлена до *r3p0-04rel0-v2.0*.
 2. Добавлена функция для экспортирования SecureID (требуется для *vroutfb*).

14.2 Загрузчик U-Boot

1. Загрузчик обновлён до *v2016.03.0.1*;
2. Изменения в загрузчике версии *v2016.03.0.1* по сравнению с версией распространяемой в Buildroot *v1.3*:
 1. В *Kconfig* добавлена опция для включения сторожевого таймера при загрузке.
 2. Выполнено слияние с U-Boot версии *v2016.03-g563d8d9*.
 3. Выключены неиспользуемые в мониторе команды.
 4. Добавлена поддержка драйвера SPI флеш-памяти.
 5. Добавлена поддержка драйвера GPIO.
 6. Добавлена поддержка драйвера контроллера SPI.
 7. Изменено устройство с которого грузится загрузчик с SD на SPI.
 8. Исправлена ошибка с некорректной остановкой ядра CPU1 при загрузке U-Boot.
 9. Исправлена ошибка с некорректным ожиданием захвата PLL (см также *Varemetal-приложения*).
 10. В *Makefile* устанавливается свойство ОС равное 'U-Boot' для обхода ограничения #867.
 11. В *Makefile* добавлена цель *u-boot.mcom* для сборки образа прошивки SPI флеш-памяти.
 12. Добавлены DTS СнК и поддерживаемых модулей.
 13. Уменьшена задержка L2 кэша СнК в DTS.

14. Добавлена установка параметров DDR-памяти не устанавливаемых в Bootrom для обхода ограничения #1969.
15. Добавлено отключение DDR retention для обхода ограничения #1160.
16. В DTS исправлен активный уровень пина CS микросхемы SPI флеш-памяти.
17. Выполнен рефакторинг кода инициализации структур параметров памяти DDR.

14.3 Утилита `flash-spi.py`

1. Скрипт обновлён до версии 2.0 — добавлена поддержка прошивки SPI флеш-памяти модулей бинарными файлами.

14.4 Buildroot, скрипт `build.sh`

1. При создании файла `u-boot.env` добавляется переменная “`modprobe.blacklist=vrouafb`” для отключения загрузки модуля `vrouafb` при загрузке Linux.
2. При сборке генерируется образ прошивки U-Boot для SPI флеш-памяти для заданного отладочного модуля.
3. U-Boot образ не записывается на SD-карту.
4. В Buildroot добавлен пакет `v4l2tofb`.

14.5 Baremetal-приложения

1. Исправлена ошибка с некорректным ожиданием захвата PLL в тестах baremetal.
2. Удалён загрузчик `baremetal-src/sd-bootload`, т.к. загрузку с SD-карты выполняет U-Boot.

14.6 Документы

1. Изменения по документу “Дистрибутив ОС GNU/Linux на базе Buildroot. Руководство системного программиста”:
 1. Специфицирована рекомендуемая архитектура ПЭВМ для сборки Buildroot.
 2. Требования к ОС ПЭВМ обновлены до CentOS 7.2.
 3. Добавлены главы по сборке и прошивке SPI флеш-памяти.
 4. Добавлена глава по включению модуля ядра `vrouafb` при загрузке Linux.
2. Обновлён документ “Инструкция по прошивке SPI флеш-памяти отладочных модулей на базе 1892BM14Я” с использованием утилиты `flash-spi.py` v2.0.
3. Выпущен документ “Загрузчик U-Boot для 1892BM14Я. Руководство пользователя”.

4. Выпущен документ “Инструкция по миграции с Buildroot v1.3 на Buildroot v2.0”.

АЛФАВИТНЫЙ УКАЗАТЕЛЬ

Е

ethaddr, 12, 14

□

переменная окружения

ethaddr, 12, 14